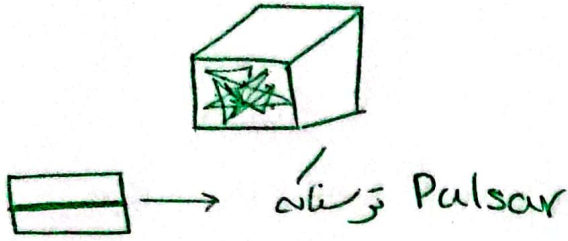


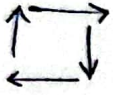
• آمار ← میانگین $E[x]$
 واریانس σ

$E[x] = \bar{x}$

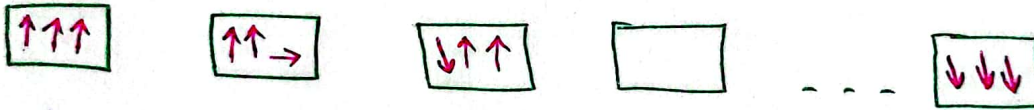
حداکثر انرژی کنتری N منطقه
 اطلاعاتی از سیستم نداریم



انرژی کنتری روی سیستم نداریم ← مجبوریم بارها آزمایش انجام بدهیم.



آنتالپی \equiv کمی ذهنی از یک سیستم ترمودینامیکی (Gibbs)



مصرح حالت

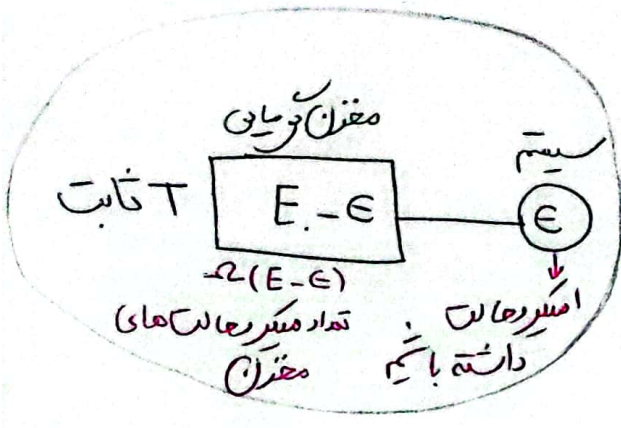
* آنتالپی ها
 ۱- آنتالپی مکرر کانونی: آنتالپی سیستم هایی که همه انرژی ثابت دارند. انرژی ثابت

۲- آنتالپی کانونی: آنتالپی سیستم هایی که همشون دماهاشون ثابت است و در تماس با یک

مقزن گرمایی هستند. مقزن گرمایی (دما ثابت)

۳- آنتالپی کانونی بزرگ: آنتالپی سیستم هایی که هم در تماس با مقزن گرمایی هستند هم

در تماس با مقزن ماده هستند. مقزن گرمایی مقزن ماده (T, μ)



$$\frac{1}{k_B T} = \frac{d \ln \Omega}{dE}$$

احتمال متناسب است با تعداد میکروجهالت ها.

$$\Omega(E) = 1$$

$\Omega(E-E) \rightarrow$ تعداد میکروجهالت های مغزن

* احتمال اینکه سیستم انرژی E داشته باشد:

$$P(E) \propto 1 \times \Omega(E-E)$$

$$e^{x+y} = e^x e^y$$

$$|E| \ll E$$

$$\ln \Omega(E-E) = \ln \Omega(E) - \frac{d \ln \Omega(E)}{dE} E + \dots$$

$$= \ln \Omega(E) - \frac{E}{k_B T} + \dots$$

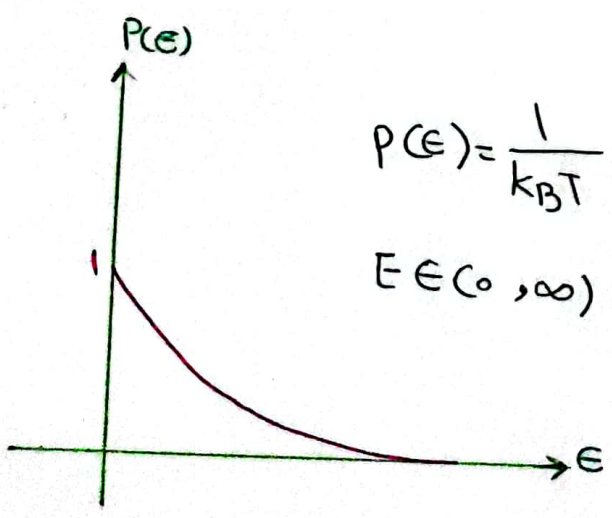
$$\Omega(E-E) = \Omega(E) e^{-\frac{E}{k_B T}} \dots$$

$$P(E) \propto 1 \times \Omega(E-E)$$

$P(E) \propto e^{-\frac{E}{k_B T}}$

تابع توزیع ماکسول
فالتور بولتزمن

* سیستم هایی که معمولاً مطالعه می کنیم سیستم های انسامبل کانونی است چون در ارتباط با محیط است و معمولاً آنقدر بزرگ است که همیشه ثابت می ماند.



$$P(E) = \frac{1}{k_B T} e^{-\frac{E}{k_B T}}$$

$$E \in (0, \infty) \int_0^{\infty} P(E) dE = 1 \Rightarrow \int_0^{\infty} e^{-\frac{E}{k_B T}} =$$

$$= -k_B T e^{-\frac{E}{k_B T}} \Big|_0^{\infty} = k_B T$$

$E \gg k_B T$ $P \rightarrow 0$

$E \approx k_B T$

$P(E) \propto e^{-\frac{E}{k_B T}}$

تابع توزیع احتمال : تابع توزیع ماکسول-بولتزمن

فالتور بولتزمن

- فالتور بولتزمن : می گوید اگر سیستمی را در تماس با مخزن گرما می قرار دهیم و یکدفعه انرژی را اندازه بگیریم، حدوداً انرژی آن برابر با انرژی است که مخزن گرما می به آن دیده کرده است.

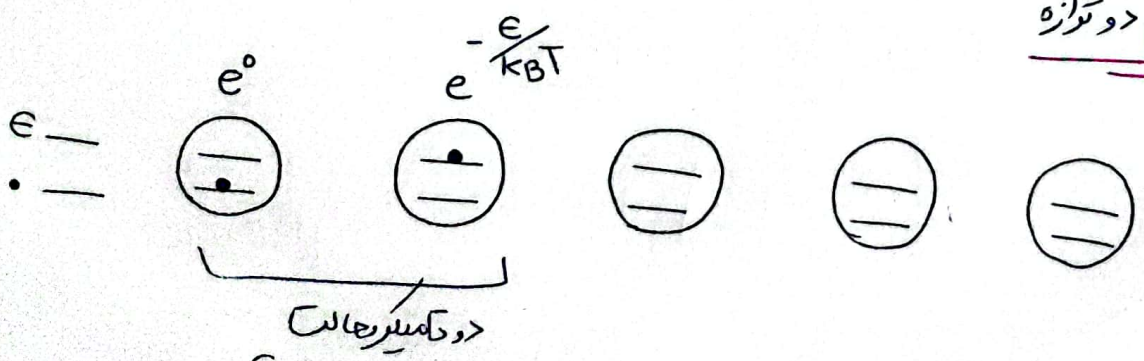
تعریف آنتروپی $\Rightarrow \frac{1}{k_B T} \equiv \frac{d}{dE} \log \Omega(E)$

$\{r\} P(E_r) = \frac{e^{-\frac{E_r}{k_B T}}}{\sum_s e^{-\frac{E_s}{k_B T}}}$

Partition function تابع پارتیشن

- هر سیستمی بود ابتدا تابع بنیادی آن را بدست می آوریم و بعد به دنبال بقیه ی چیزهای خواسته شده میگردیم.

*** مثال سیستم دو ترازو

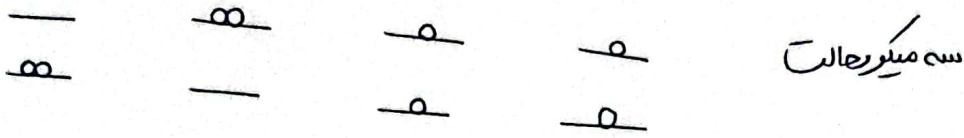


$Z = 1 + e^{-\frac{E}{k_B T}}$

$$P(\epsilon) = \frac{e^{-\epsilon/k_B T}}{1 + e^{-\epsilon/k_B T}}$$

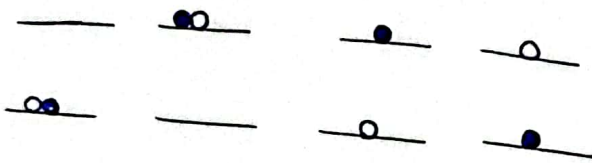
$$P(0) = \frac{1}{1 + e^{-\epsilon/k_B T}}$$

* دو ترازه در سیستم دو ترازه:



سه میکرو حالت

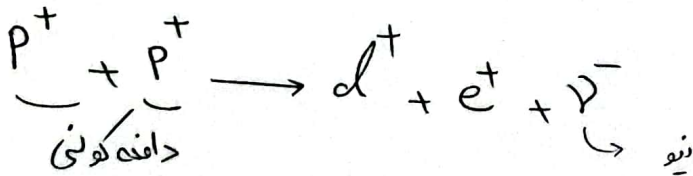
اینجا تبه لنه
 لے تبھنی باعث می شود میکرو حالت های ما کم شود.



چهار میکرو حالت

تبه لنه
 لے تبھنی بوجود آمده تدار میکرو حالت های ما کم شد.

*** گدافت:



$$E = \frac{e^2}{4\pi\epsilon_0 r^2} \sim 1 \text{ MeV}$$

$$r = 10^{-10} \text{ m}$$

$$T = 10^7 \text{ K}$$

$$P \sim e^{-\epsilon/k_B T} \sim 10^{-400} ?$$

* احتمال اینکه دو ساینه تون در یک زمان گدافت باشن .

لے احتمالش صفره

* نباید در خود شید گدافتی صورت بگیرد ولی صورت می گیرد به دلیل تونل زنی کوانتومی