

— مایکرترو:

از لحاظ عملی، مایکرترو که در آن شش قطعه در دسترس است در دسترس است و در آن مایکرترو

کتاب به محور استیج هستند.

که برای شش سیر و این کتاب که در آن مایکرترو استیج باید در دسترس است و در آن مایکرترو

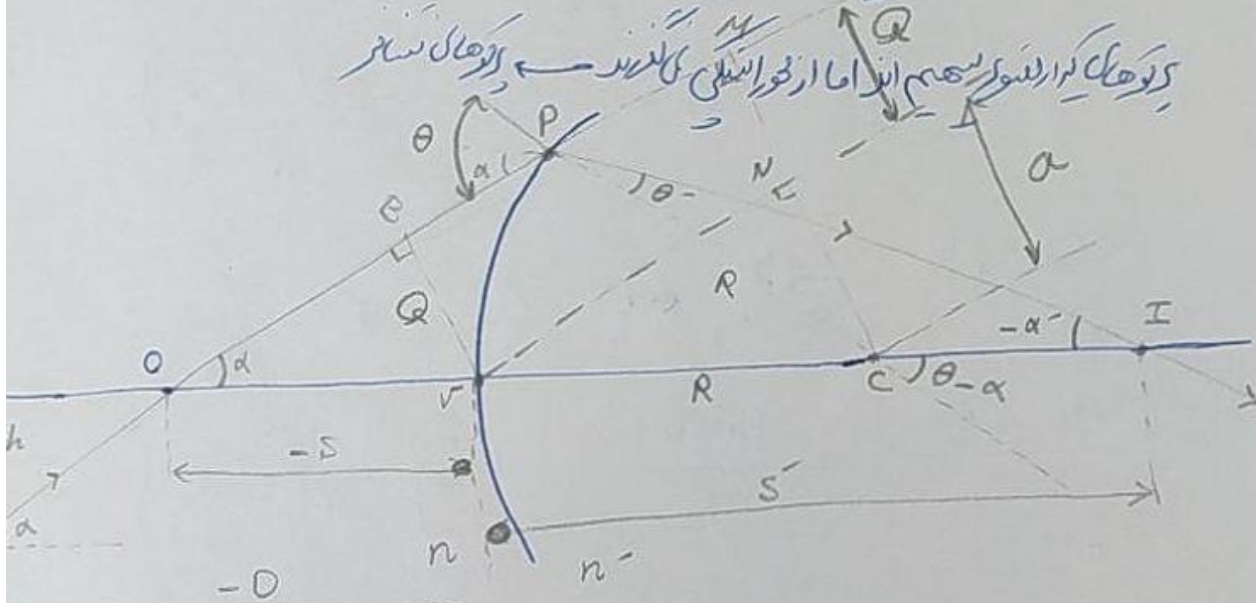
از فواید مایکرترو در شش قطعه در دسترس است، در آن مایکرترو

↓
مایکرترو

BEAM 2 ←

مایکرترو را در شش قطعه در دسترس است و در آن مایکرترو

مایکرترو که در شش قطعه در دسترس است و در آن مایکرترو

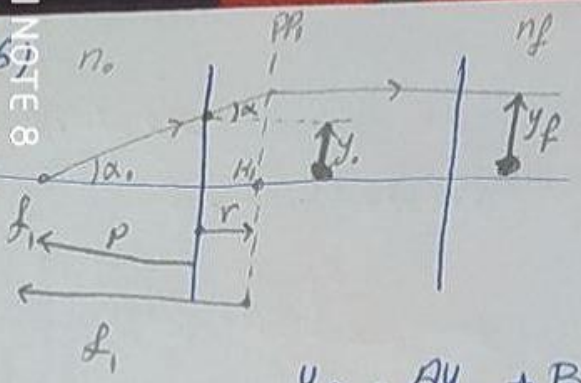


در این کتاب، نقطه A شش قطعه (مایکرترو) و مایکرترو در آن مایکرترو

این مایکرترو در شش قطعه در دسترس است و در آن مایکرترو

در این کتاب، شش قطعه در دسترس است و در آن مایکرترو

از آن مایکرترو در شش قطعه در دسترس است و در آن مایکرترو
نقطه O, I شش قطعه در دسترس است و در آن مایکرترو



نقطه‌های طلوع و غروب آفتاب در فصل بهار و تابستان
 و در فصل بهار و تابستان آفتاب

نقطه‌های طلوع و غروب آفتاب در فصل بهار و تابستان
 و در فصل بهار و تابستان آفتاب

$$y_f = Ay_o + B\alpha_o$$

$$0 = Cy_o + D\alpha_o \rightarrow y_o = -\left(\frac{D}{C}\right)\alpha_o$$

معمولی است $\rightarrow \alpha_o = \frac{y_o}{-f_1} \rightarrow \alpha_o = \frac{y_o}{-P}$

معمولی است $\rightarrow \alpha_o = \frac{y_o}{-P}$

معمولی است $\rightarrow \alpha_o = \frac{y_o}{-P}$

$P = \frac{D}{C}$

$P = -\frac{y_o}{\alpha_o}$

$\alpha_o = \frac{y_o}{-f_1} \rightarrow f_1 = -\frac{y_o}{\alpha_o} = -\frac{(Ay_o + B\alpha_o)}{\alpha_o}$

$f_1 = -A\frac{y_o}{\alpha_o} + B = \frac{AD}{C} - B$

$f_1 = \frac{AD - BC}{C} = \frac{\text{Det}(M)}{C} = \left(\frac{n_o}{n_f}\right) \frac{1}{C}$

~~$r = P - f_1$~~

$r = P - f_1 = \frac{D}{C} - \frac{n_o}{n_f} \times \frac{1}{C}$

$r = \frac{1}{C} \left(D - \frac{n_o}{n_f} \right)$

$$M = J_2 R J_1 \rightarrow M = \begin{pmatrix} 1 & x \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ \frac{1-1.5}{4(15)} & \frac{1}{1.5} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 16 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\rightarrow M = \begin{pmatrix} 1 & x \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 16 \\ -\frac{5}{60} = \frac{1}{12} & \frac{2}{3} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 - \frac{x}{12} & 16 - \frac{2x}{3} \\ -\frac{1}{12} & -\frac{2}{3} \end{pmatrix}$$

خطی نباشد و شعاع صاف $M_{11} B = 0$ به صورتی که شعاع صاف است

$$M = \begin{pmatrix} A & B \\ C & D \end{pmatrix} \rightarrow M = \begin{pmatrix} A & 0 \\ C & D \end{pmatrix}$$

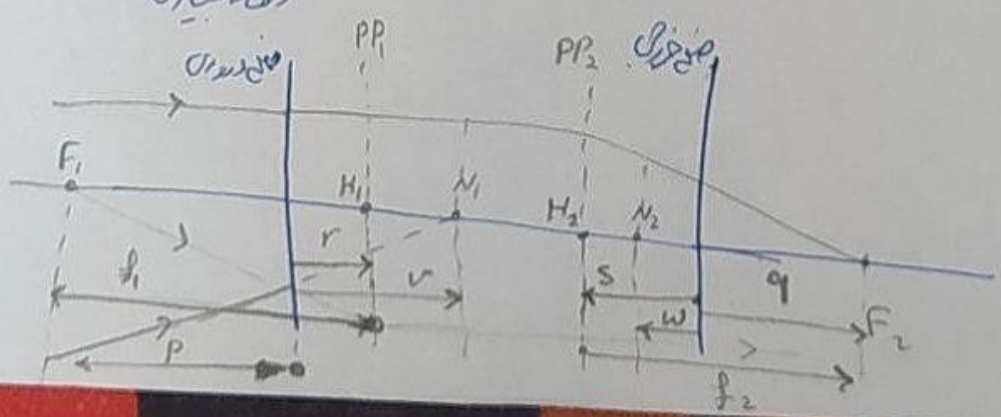
$$16 - \frac{2x}{3} = 0 \rightarrow 16 = \frac{2x}{3} \rightarrow x = 24 \text{ cm}$$

م = $m = \frac{y_f}{y_o} = A \rightarrow m = 1 - \frac{x}{12} = -1$

شعاع از فاصله 24 در افق است و دارای شعاع است
دارای اندازه نسبی است

موضع نقاط تباری برای استیج

خطی بودن شعاع استیج از عمق مرکزی تبدیل بر تودت است
به هر رابطه ای که بین A, B, C, D اول است



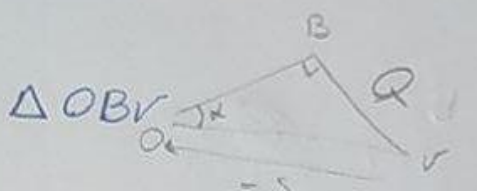
h ارتفاع
a عرض
D فاصل



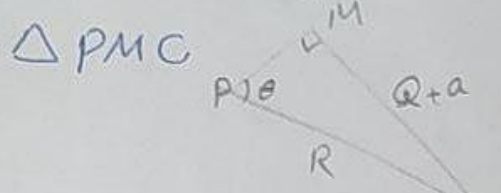
مقدار ارتفاع صاف از این روش در این سوال است

$$\tan \alpha = \frac{h}{D+s} \Rightarrow \frac{h}{\tan \alpha} = -s + D$$

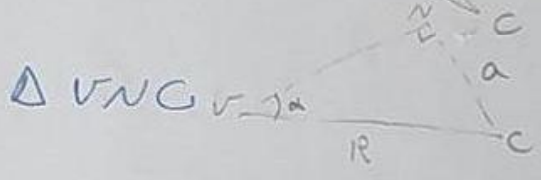
$$s = D - \frac{h}{\tan \alpha}$$



$$\sin \alpha = \frac{Q}{-s}$$



$$\sin \theta = \frac{Q+a}{R}$$



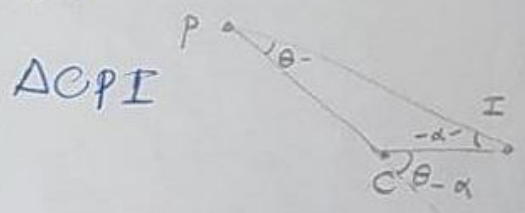
$$\sin \alpha = \frac{a}{R}$$

$$\sin \theta = \frac{Q}{R} + \sin \alpha$$

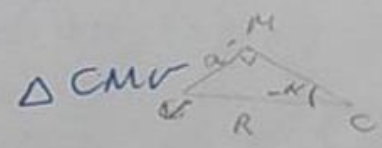
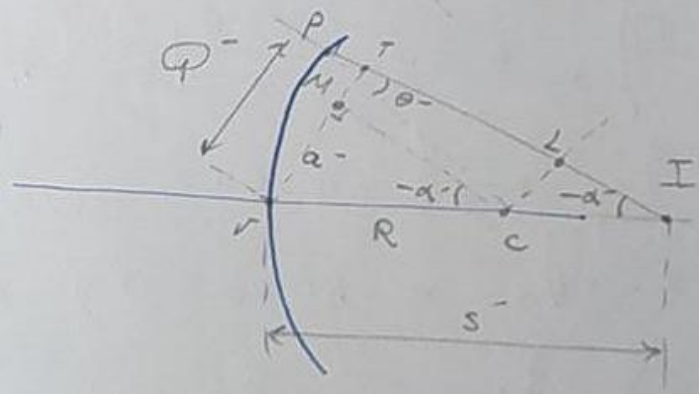
$$a = R \sin \alpha$$

مقدار P

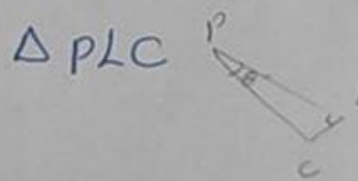
$$n \sin \theta = n' \sin \theta'$$



$$\theta - \alpha = \theta' - \alpha'$$



$$\sin(-\alpha') = \frac{a'}{R}$$

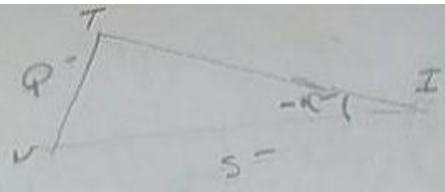


$$\sin \theta = \frac{Q-a'}{R}$$

فاصل

$$a' = -R \sin \alpha'$$

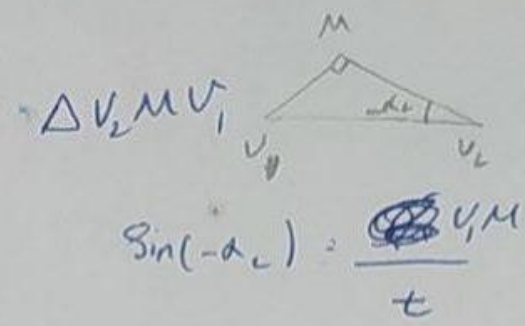
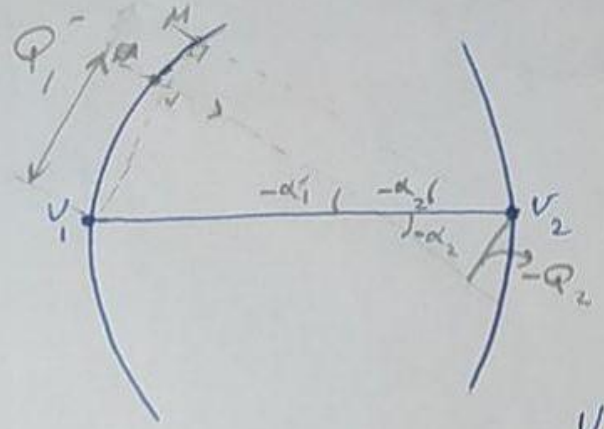
$$\hookrightarrow Q = R \sin \theta - R \sin \alpha' = R (\sin \theta - \sin \alpha')$$



$$\sin(-\alpha) = \frac{Q^-}{s^-}$$

$$\downarrow$$

$$s^- = \frac{Q^-}{-\sin \alpha^-} \checkmark$$



$$V_1 M = Q_1^- - Q_2^-$$

$$\downarrow$$

$$-\sin \alpha_c = \frac{Q_1^- - Q_2^-}{t} \Rightarrow Q_2^- = Q_1^- + t \sin \alpha_c$$

- 1 $(R \rightarrow \infty \Rightarrow S = D - \frac{h}{\tan \alpha}) \leftarrow S = D - \frac{h}{\tan \alpha}$
- 2 $(R \rightarrow \infty, Q = -S \sin \alpha) \leftarrow Q = -S \sin \alpha$
- 3 $(\alpha = 0 \rightarrow \theta = \sin^{-1}(\frac{Q}{R} + \sin \alpha)) \leftarrow \theta = \sin^{-1}(\frac{Q}{R} + \sin \alpha)$
- 4 $(\alpha = 0 \rightarrow \theta^- = \sin^{-1}(\frac{n \sin \theta}{n^-})) \leftarrow \theta^- = \sin^{-1}(\frac{n \sin \theta}{n^-})$
- 5 $(\alpha = 0 \Rightarrow \alpha^- = \theta^- - \theta + \alpha) \leftarrow \alpha^- = \theta^- - \theta + \alpha$
- 6 $(\alpha = 0, Q^- = R(\sin \theta^- \sin \alpha^-)) \leftarrow Q^- = R(\sin \theta^- \sin \alpha^-)$
- 7 $(R \rightarrow \infty, S^- = -\frac{Q^-}{\sin \alpha^-}) \leftarrow S^- = -\frac{Q^-}{\sin \alpha^-}$

CAMERA

$R_1 = -120.8 \text{ mm}, t_1 = 6 \text{ mm}, n_1 = 1.521$

$R_2 = -34.6 \text{ mm}, t_2 = 2 \text{ mm}, n_2 = 1.58$

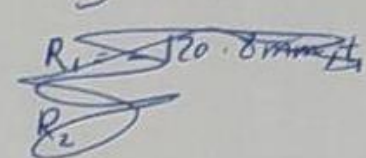
$R_3 = -96.2 \text{ mm}, t_3 = 3 \text{ mm}, n_3 = 1.514$

$R_4 = -51.2 \text{ mm}$



www.ictp.it

لایه یونیورسیتی لایه یونیورسیتی
 منحنی از سه عنصر انجم رسید - یونیورسیتی
 در درازنای 1mm - 5mm لایه یونیورسیتی



واریاسیون

$\alpha = 0$

$h = 5$

$h = 1$

نوع اول

$Q = 5$

$\theta = \sin^{-1}\left(\frac{5}{-120.8}\right) = -0.041 \text{ rad}$

$\theta' = \sin^{-1}\left(\frac{1 \times -0.041}{1.521}\right) = -0.027 \text{ rad}$

$\alpha' = -0.027 + 0.041 = 0.014 \text{ rad}$

$\alpha' = 0.8^\circ$

$Q' = -120.8(-0.027 - 0.014) = 5$

$S' = \frac{Q'}{\sin \alpha'} = \frac{5}{0.014} = 357$

$Q = 1$

$\theta = \sin^{-1}\left(\frac{1}{-120.8}\right) = -0.008 \text{ rad}$

$\theta' = \sin^{-1}\left(\frac{1 \times -0.008}{1.521}\right) = -0.0052 \text{ rad}$

$\alpha' = \theta' - \theta + \alpha = -0.0052 + 0.008 + 0 = 0.0028 \text{ rad}$

$Q' = -120.8(\sin \theta' - \sin \alpha')$

$= -120.8(-0.0052 - 0.0028) = 0.16^\circ$

$Q' = 1$

$S' = -352.66$

$n = 1, n' = 1.521$

$\alpha = 0$

$h = 1 \text{ or } 5 \text{ mm}$

$R = -120.8 \text{ mm}$

$Q = Q' + t \sin \alpha_2 = 1.017$

$\theta = \sin^{-1}\left(\frac{Q}{R} + \sin \alpha\right) = \sin^{-1}\left(\frac{1.017}{-34.6} + 0\right)$

$t = 5$

$n = 1.581$

$R = -34.6$

نوع دوم



مبدأ التراكب

$$\lambda = \frac{2\pi}{k} = \frac{2}{3} \text{ m}$$

$$v = \frac{\omega}{2\pi} = 5 \text{ Hz}$$

$$\phi_0(x=0, t=0) = \frac{\pi}{4}$$

$$v_{\text{phase}} = v\lambda = 5 \times \frac{2}{3} = \frac{10}{3} = 3.33 \text{ m/s}$$

$$\phi = 3\pi x - 1.0\pi t + \frac{\pi}{4} = cte$$

$$d\phi = 3\pi dx - 1.0\pi dt = 0$$

$$\frac{dx}{dt} = \frac{1.0\pi}{3\pi} = \frac{1}{3} = 3.33$$

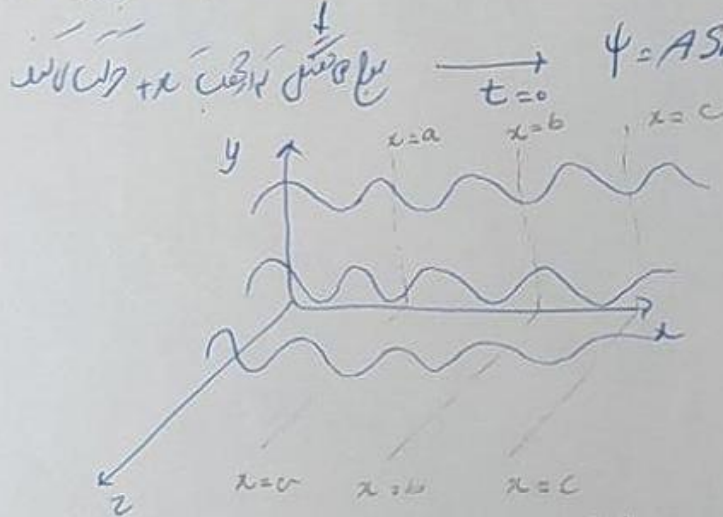
في $x=10\text{cm}$, $t=0 \rightarrow y(0.1, 0) = 0.35 \sin(3\pi \times 0.1 - 0 + \frac{\pi}{4}) = +0.346 \text{ m}$

$$y = A e^{i(kx - \omega t)}$$

$$\text{Re}(y) = A \cos(kx - \omega t) \quad \text{و} \quad \text{Im}(y) = A \sin(kx - \omega t)$$

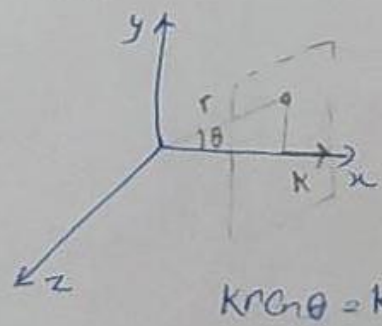
التردد

في $t=0$, $\psi = A \sin(kx)$



$$\begin{aligned} \psi = A \sin kx &\rightarrow \text{موج } x = cte \\ \downarrow \\ \phi = kx = cte & \\ \downarrow \\ \text{موج } \phi = cte & \end{aligned}$$

التردد



$$\begin{aligned} x &= r \cos \theta \\ \downarrow \\ \psi &= A \sin(kr \cos \theta) \end{aligned}$$

$$kr \cos \theta = k \cdot x$$

$$\rightarrow \psi = A \sin(k \cdot r - \omega t) \rightarrow k \cdot r = k_x x + k_y y + k_z z$$

$$\psi = A e^{i(k \cdot r - \omega t)} \quad \rightarrow \quad \nabla^2 \psi = \frac{1}{v^2} \frac{\partial^2 \psi}{\partial t^2}$$

انواع حرکتی

استفادہ کا طریقہ: ہم نے یہاں ایک خاص قسم کی حرکتی موج لکھی ہے جسے ہم "تکڑی" کہہ سکتے ہیں۔

انواع حرکتی

$$\psi = \frac{A}{r} e^{i(k \cdot r - \omega t)}$$

$$\mu = 40 \times 10^{-7} \text{ kg/m} \quad \text{--- (AS) }^2$$

$$\epsilon = 8.8542 \times 10^{-12} \text{ (CS) }^2 / \text{kgm}^3$$

انواع حرکتی

$$E = cB \quad \text{--- } c = \frac{1}{\sqrt{\mu \epsilon}}$$

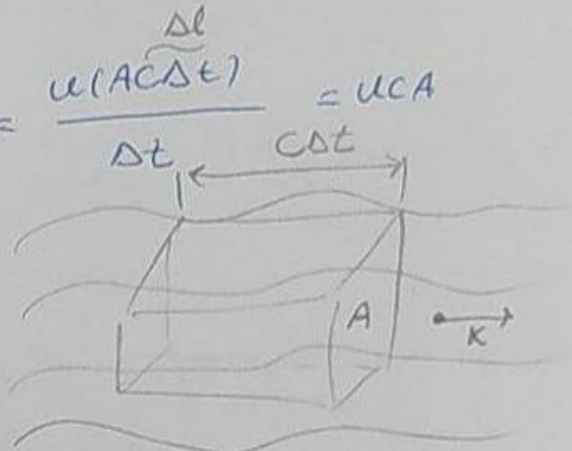
$$u_E = \frac{1}{2} \epsilon_0 E^2 \quad \left. \begin{array}{l} u_B = \frac{1}{2\mu_0} B^2 \\ u_B = \frac{1}{2\mu_0} \left(\frac{E}{c}\right)^2 = \left(\frac{\epsilon_0 \mu_0}{2\mu_0}\right) E^2 = u_E \end{array} \right\}$$

$$u_E = u_B = 2u_E = 2u_B$$

$$u = \epsilon_0 E^2 = \frac{1}{\mu_0} B^2$$

$$\rightarrow \text{ توان } = \frac{dW}{dt} = \frac{u \Delta V}{dt} = \frac{u (A c \Delta t)}{c \Delta t} = u c A$$

$$\rightarrow \text{ توان گزرتی ہوئی } S = u c$$



$$S = \sqrt{u} \sqrt{u} = (\sqrt{\epsilon_0} E) \left(\frac{B}{\sqrt{\mu_0}}\right) = \frac{\epsilon_0}{\sqrt{\epsilon_0 \mu_0}} E B = \epsilon_0 c E B$$

$$S = \epsilon_0 c^2 E B \quad \rightarrow \quad S = \epsilon_0 c^2 E \times B$$

یہاں B اور E کے درمیان ایک خاص تعلق ہے جسے ہم $(\epsilon_0 \mu_0)^{-1/2}$ کہہ سکتے ہیں۔

توان گزرتی ہوئی

$$E = (|S|) = \epsilon_0 c^2 (E B \sin^2(k \cdot r - \omega t))$$

توان گزرتی ہوئی

$$\rightarrow \begin{cases} \langle \sin^2 \theta \rangle = \frac{1}{2} \\ \langle \cos^2 \theta \rangle = \frac{1}{2} \end{cases} \rightarrow \begin{cases} \bar{E} = \frac{1}{2} \epsilon_0 c^2 E B \\ \bar{E} = \frac{1}{2} \epsilon_0 c^2 E^2 \end{cases}$$